Evaluacion broca y pointer

Se evalua la punta

A tres distancias de las cámaras y rotándola libremente cada una por separado.

Obtener grafico: esferas – punta para los dos estático.

Obtener:

error absoluto entre la misma punta,

std entre la misma punta,

error en distancia para cada punto (para evaluar precisión punta y desplazamiento)

distancia centroide-punta.

Para cada distancia.